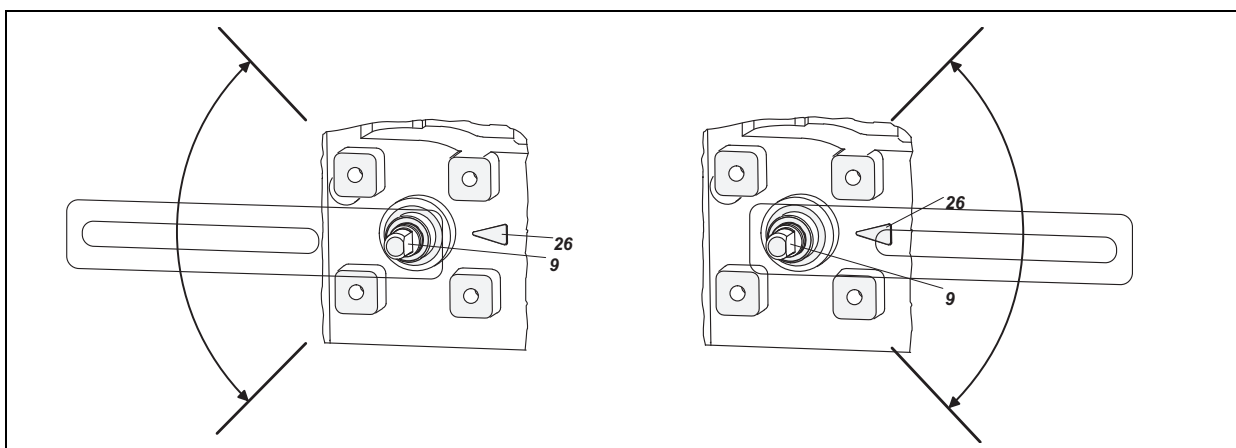


EP 100 Аналоговый позиционный регулятор

Данные инструкции служат руководством для быстрого запуска прибора в эксплуатацию. Более подробные сведения имеются в документах “Руководство по вводу в эксплуатацию и профилактическому обслуживанию” и “Типовой лист”, которые можно найти также на нашем веб-сайте www.foxboro-eckardt.de.

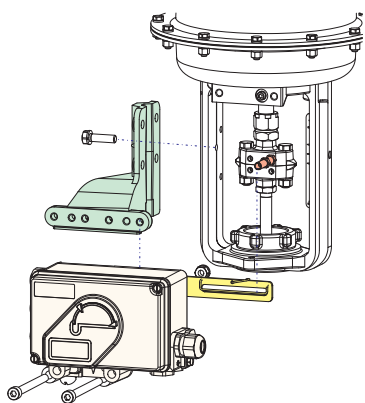
1. Монтаж на приводных механизмах

На задней стороне позиционного регулятора находится шарнирный вал **9**. Вал расположен правильно, если стрелка **26** указывает на лыску вала. Рабочий диапазон составляет тогда $\pm 45^\circ$ относительно этой позиции.

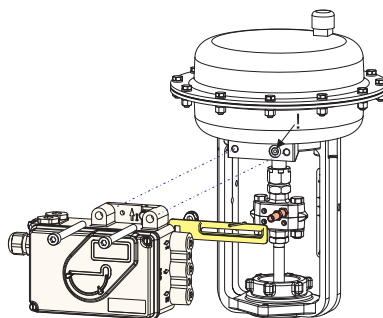


1.1 Монтаж на линейных приводных механизмах

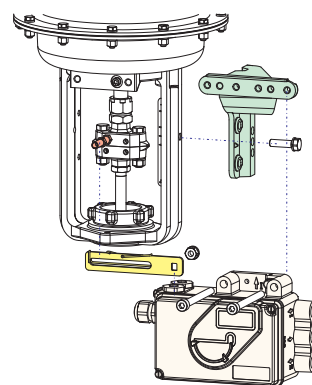
Монтаж по NAMUR
- левосторонний -



Прямой монтаж

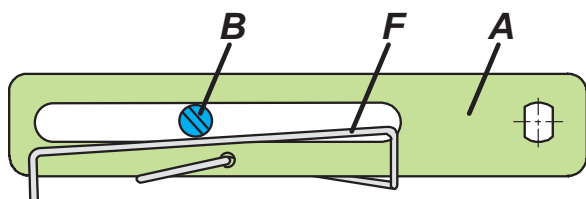


Монтаж по NAMUR
- правосторонний -



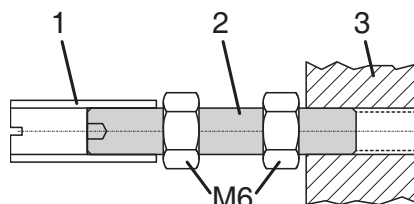
Рычаг линейных приводных механизмов:

Болт **B** зацепляется в шлице рычага **A**.
Компенсационная пружина **F** прилегает к болту.



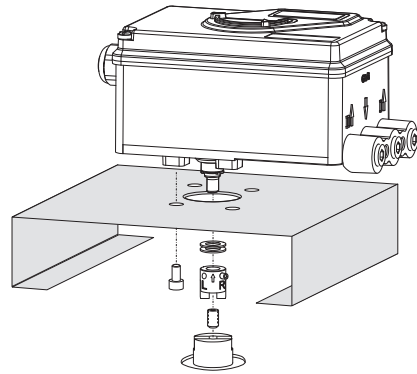
Болт **B**:

1 резьбовая втулка
2 нарезной штифт
3 соединительный элемент

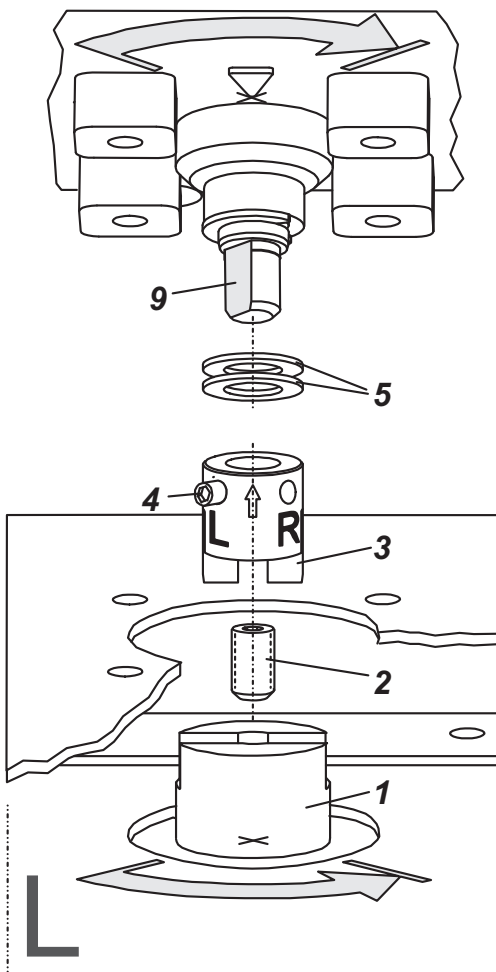


1.2 Монтаж на поворотных приводных механизмах

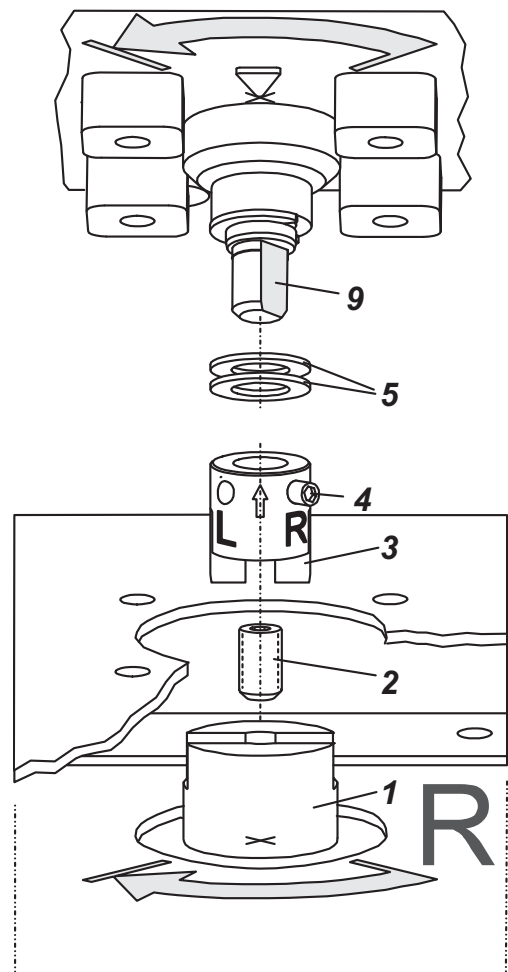
- Поворачивать нарезной штифт **4** НЕ ПРОТИВ резьбы вала **9**, а против лыски вала!
- При достижении 50% заданного значения лыска вала **9** должна находиться напротив стрелки **26**.
- При повышении температуры изделия уменьшается расстояние между приводным валом **1** и соединительным элементом **3**. Поэтому следует обеспечить зазор величиной около 1 мм. Это достигается путем надевания соответствующего количества шайб **5** на шарнирный вал **9** перед установкой соединительного элемента. Точное число шайб следует определить опытным путем. Для создания зазора около 1 мм обычно достаточно 2-х шайб.



Монтаж на приводных механизмах с левосторонним вращением

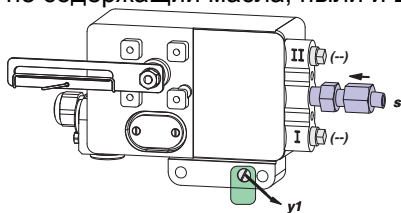


Монтаж на приводных механизмах с правосторонним вращением

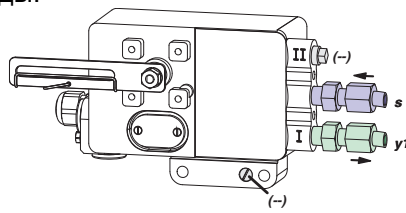


2 Пневматические подключения

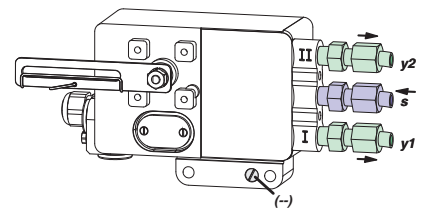
Приточный воздух (s): 1,4 - 6 бар (но не выше, чем максимальное давление приводного механизма), не содержащий масла, пыли и воды!



Простое действие, прямой монтаж



Простое действие

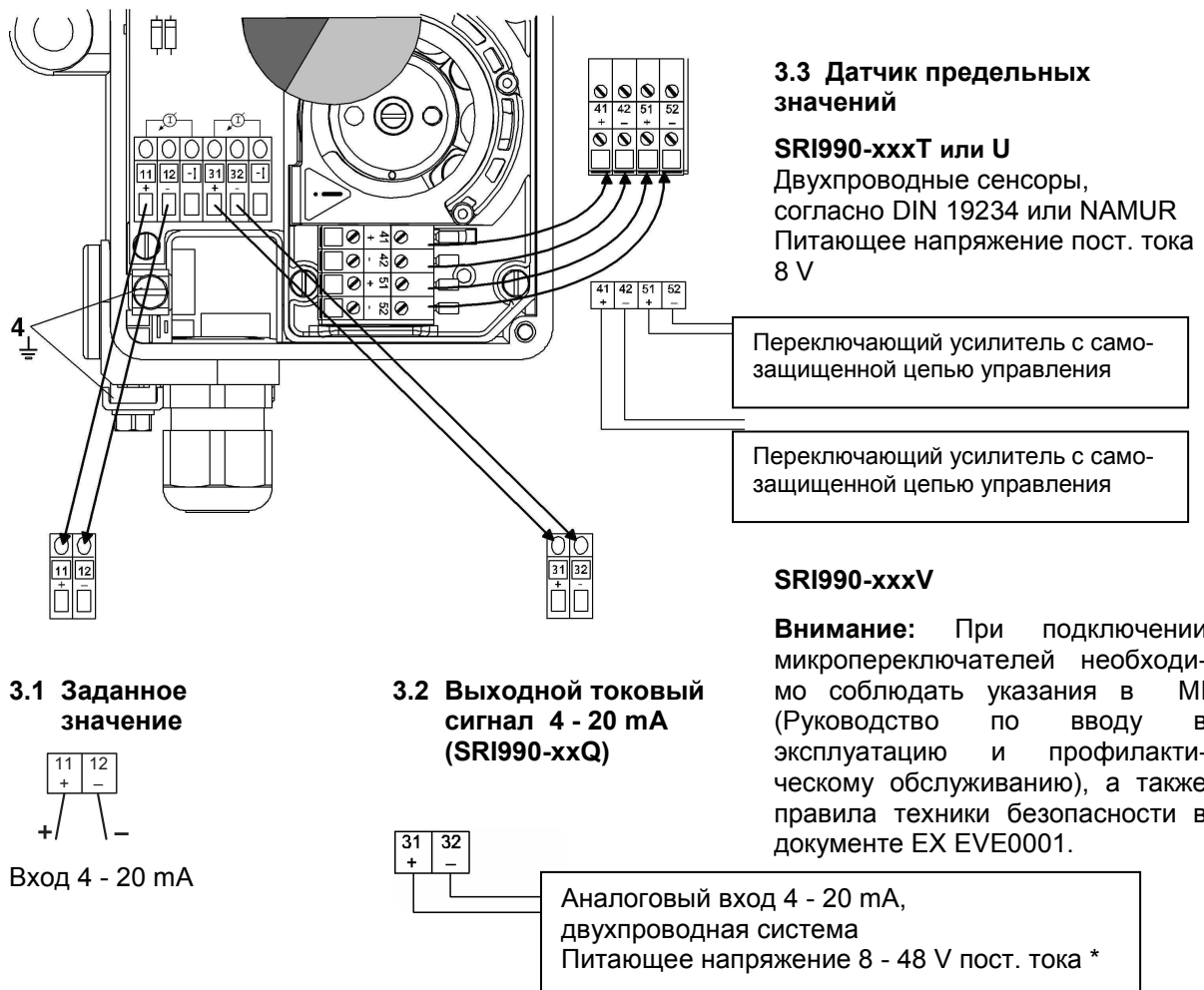


Двойное действие

s приточный воздух y1, y2 выходы для пневматики (--) закрыты

3. Электрические подключения

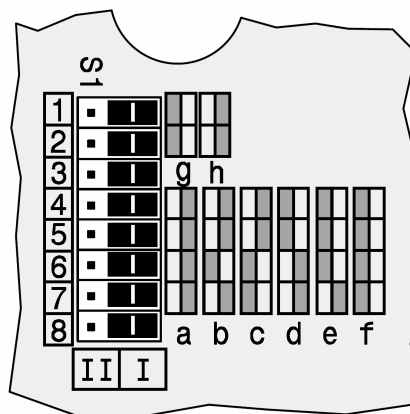
Следует безусловно соблюдать правила техники безопасности, изложенные в документе EX EVE0001, а также в документах PSS EVE0107 и MI EVE0107 для SRI990.



4 ВВОД В ЭКСПЛУАТАЦИЮ (настройка с помощью локальных переключателей и потенциометров)

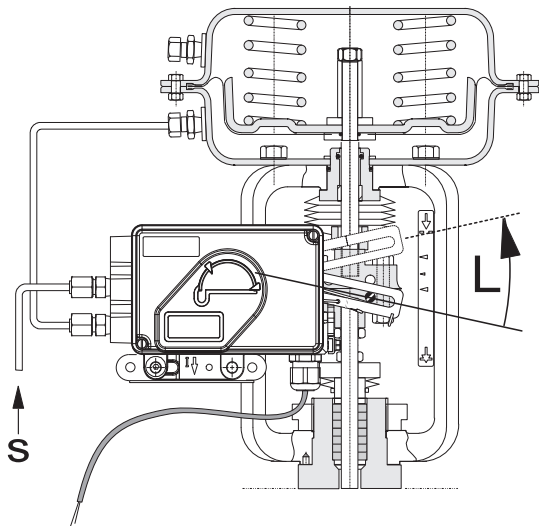
4.1 Основная настройка

После установки прибора на приводном механизме и подключения пневматики и электричества нужно сделать следующее: Все переключатели должны находиться в положении I. Это настройка для входного сигнала "4 - 20 мА" и "левосторонний монтаж" (направление вращения – против часовой стрелки).

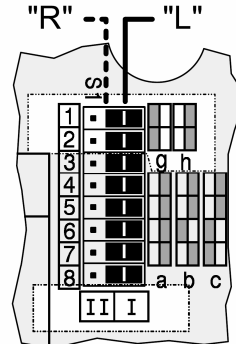


* При использовании во взрывоопасной зоне следует строго соблюдать макс. значения питающего напряжения и т.д., указанные на заводской табличке или в паспорте испытаний!

4.2 Конфигурирование направления вращения шарнирного вала

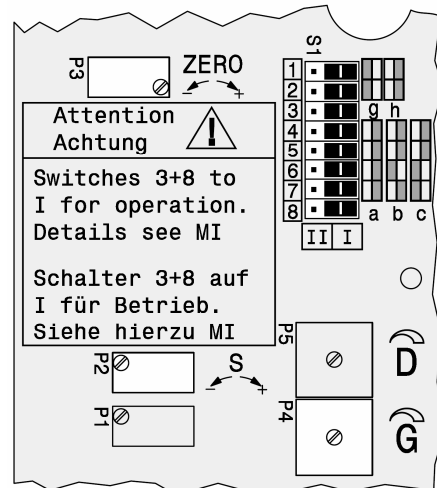


Определяется как направление от начального до конечного положения, если смотреть на переднюю сторону регулятора.
 При необходимости регулируется переключателями 1+2:
 R= вал вращается вправо
 L= вал вращается влево



4.3 Настройка нулевой точки, интервала и усиления

- Подать на вход 4 мА.
- Для установки нулевой точки вращать ручку потенциометра P3, пока приводной механизм не начнет движение из конечного положения.
 Вращение P3 вправо: повышение нулевой точки
 Вращение P3 влево: понижение нулевой точки
- Подать на вход 20 мА.
- Для настройки интервала вращать ручку потенциометра P2, пока приводной механизм точно не достигнет своего конечного положения.
 Вращение P2 вправо: увеличение интервала
 Вращение P2 влево: уменьшение интервала
- Усиление контура позиционного регулятора настроить с помощью потенциометра P4 таким образом, чтобы при постоянном значении на входе не возникало колебаний приводного механизма.
- Еще раз проверить настройку нулевой точки и интервала.



5 Настройка выходного токового сигнала 4 - 20мА

Преобразователь положения должен быть правильно подключен. Оба светодиода должны светиться.

Настройка начала диапазона измерений (4 мА)

- Переместить привод в начальное положение.
- Нажимать клавишу S1 „Config Output 4 мА“ больше 2 - х секунд. В течение этого времени горит светодиод 1. Через 2 секунды снова загораются оба светодиода, параметр 4 мА сохраняется в памяти.

Настройка конца диапазона измерений (20 мА)

- Переместить привод в конечное положение.
- Нажимать клавишу S2 "Config Output 20 мА" больше 2 - х сек. В это время горит светодиод 2. Через 2 секунды снова загораются оба светодиода; параметр 20 мА сохраняется в памяти.

